

Em \mathbb{R}^3 , $F = (P, Q, R)$ Cálculo II

Para os teoremas de Stokes, e de Gauss (ou divergência) em \mathbb{R}^3 , a novidade é o cálculo de $d\mathbf{S}$ e dS .

$$\boxed{d\mathbf{S} = \vec{n} dS} \text{ onde } \vec{n} = \text{versor normal da superfície } S$$

$$\text{e } dS = \sqrt{g_x^2 + g_y^2 + 1} dA \text{ onde a superfície } S$$

é dada por $z = g(x, y)$.

1) Qual a integral que calcula a área da superfície?

2) Mostre que $\iint_S F d\mathbf{S} = \iint_D (Pg_x - Qg_y + R) dA$

onde $D \subset \mathbb{R}^2$, D é a projeção da superfície S .

3) no teorema de Gauss aparece $\iint_S F d\mathbf{S}$ e

no teorema de Stokes aparece $\iint_S \text{rot } F d\mathbf{S}$

Qual a diferença entre elas (para montá-las)?

4) a) Desenhe uma superfície e curva usadas para teorema de Stokes.

b) Desenhe uma superfície e sólido usados para teorema de Gauss. Desenhe os vetores normais para que a superfície seja orientada positivamente. Destaque no desenho a superfície e o sólido.

4.1) Por que o Teorema de Stokes em \mathbb{R}^2 é consequência do teorema de Stokes em \mathbb{R}^3 ? (Compare $d\mathbf{S}$ com $\vec{k} dA$ quando $S \subset \mathbb{R}^2$ isto é S é dada por $z=0$)

5) Se for mais conveniente projetar a superf. S sobre o plano yz ou xz !!

Por exemplo S dada por $y = h(x, z)$
D região de projeção de S no plano xz
então

$$\iint_S f(x, y, z) |dS| = \iint_D f(x, h(x, z), z) \sqrt{\left(\frac{dy}{dx}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dz}\right)^2 + 1} dA$$

e para $f(x, y, z) = 1$:

$$\iint_S |dS| = \iint_D \sqrt{(h_x)^2 + (h_z)^2 + 1} dA$$

(iguais)

Como ficam as integrais acima se escolhermos projetar a superf S sobre o plano yz ?

6) Quem são os vetores normais (versores) para as superfícies dadas por:

a) $z = f(x, y)$

b) $y = h(x, z)$

c) $x = g(y, z)$

?

7) Ache a área da superfície $y = x^2 + z^2$ com $x^2 + z^2 \leq 4$.

8) Por que $\iint_S |dS| = \iint_D dA$ se S for superfície plana, ou seja superfície contida em \mathbb{R}^2 ?